

حل السلسلة رقم 03 : حركة النقطة المادية

- **التمرين 02**: ينتقل جسيم على مسار معادلته :  $\vec{r} = (t^2 + t)\vec{i} + (3t - 2)\vec{j} + (2t^3 - 4t^2)\vec{k}$  :  
 اوجد عند اللحظة  $t = 2s$  :  
 1- سرعته و طويلتها.  
 2- تسارعه و طويلته.

- **التمرين 03**: تعطى إحداثيات نقطة مادية بدلالة الزمن على النحو التالي :

$$Y(t) = 4t(t-1) \text{ و } X(t) = 2t$$

- 1- عين طبيعة المسار و أرسمه في معلم ديكارتي ثم حدد نقطة بداية الحركة و اتجاهها
- 2- احسب عبارة شعاع السرعة عند اللحظة  $t$ ، ثم استخرج طويلتها
- 3- بين بأن الحركة ذات تسارع ثابت ، أحسب مركبتيه المماسية و النازمية ، ثم استنتج نصف قطر الإحناء عند اللحظة  $t = 1s$ . ما هي اللحظة الزمنية التي من أجلها يكون شعاعا السرعة و التسارع متعامدين ؟
- 4- هل توجد لحظة زمنية يكون فيها الشعاعان متوازيين ؟

- **التمرين 04**: نعرف شعاع الموقع لنقطة مادية بالمعادلة التالية:  $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}$ ،

$$\text{حيث: } x(t) = R.\cos(\omega t) \text{ ، } y(t) = R.\sin(\omega t) \text{ و } z(t) = V_0 t$$

$R, V_0$  و  $\omega$  ثوابت موجبة

- 1- أستخرج معادلة المسار ثم حدد طبيعته ؟
- 2- احسب شعاعي السرعة و التسارع
- 3- عين الزاوية بين شعاع السرعة و مولدات أسطوانة للمسار، ثم عين المعادلة الزمنية  $S(t)$
- 4- نفترض أن  $V_0 = 0$  كيف يصبح مسار النقطة المادية ؟ ما هي إذا المعادلة الزمنية ؟

- **التمرين 06** : تتحرك نقطة مادية في مستوى وفق المعادلات الوسيطة :

$$x(t) = a.\sin(\omega t) \quad ; \quad y(t) = b.\cos(\omega t)$$

$a, b$  و  $\omega$  ثوابت موجبة، عين :

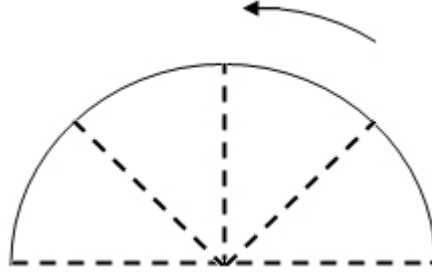
- 1- معادلة مسارها
- 2- عبارتي سرعتها و تسارعها
- 3- اللحظات التي من أجلها تكون طويلتا السرعة و التسارع أعظمية

- **التمرين 08** : تتحرك نقطة مادية في الإحداثيات القطبية وفق المعادلات الوسيطة :

$$\rho = r(1 - \sin\omega t) \text{ ، } \theta = \omega t$$

- 1- شكل جدول تغير  $\rho$  ،  $\theta$  بدلالة الزمن ثم أرسم مسار الحركة
- 2- أحسب المركبات القطبية لشعاعي السرعة و التسارع ، ثم استنتج المركبات الديكارتية الموافقة.
- 3- أحسب طويلتي السرعة و التسارع و استنتج المركبتين المماسية و النازمية لشعاع التسارع.
- 4- أحسب نصف قطر انحناء المسار بدلالة الزمن
- 5- أحسب طول المسار بين اللحظة الابتدائية  $t_1 = 0$  و اللحظة  $t_2 = 2\pi/\omega$

- **التمرين 09** : ( المنزل ) في حالة لمسار نصف دائري ، مثل شعاع التسارع عند النقاط المحددة :  
 $\theta = 0 , \pi/4 , \pi/2 , 3\pi/4 , \pi$  ، و ذلك في الحالتين :  
 - الحركة دائرية منتظمة  
 - الحركة دائرية متغيرة بانتظام. ( عند النقطة  $\theta = 0$  نعطي  $\gamma = 0$  )



### الحركة النسبية

- **التمرين 11** : إحدائيات جسيم متحرك بالنسبة للمعلم  $(R, O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  تعطى بدلالة الزمن حسب العلاقات :

$$x(t) = t^2 - 4t + 1 ; y(t) = -2t^4 ; z(t) = 3t^2 .$$

وتكتب في معلم ثاني  $(R', O', \vec{i}', \vec{j}', \vec{k}')$  من الشكل :

$$x' = t^2 + t + 2 ; y' = -2t^4 + 5 ; z' = 3t^2 - 7 .$$

- 1- أكتب عبارة سرعة الجسيم  $\vec{V}$  في المعلم  $(R, O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  بدلالة سرعة الجسيم  $\vec{V}'$  في المعلم  $(R', O', \vec{i}', \vec{j}', \vec{k}')$
- 2- أكتب نفس الشيء بالنسبة للتسارع .
- 3- حدد قانون الحركة المكتسبة للمعلم  $(R', O', \vec{i}', \vec{j}', \vec{k}')$  بالنسبة للمعلم  $(R, O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$

- **التمرين 12** : معلم نسبي  $Ox'y'$  يقوم بدوران منتظم حول نقطة  $O$  ، و جسيم  $M$  يتحرك فوق المحور  $Ox'$  بسرعة ثابتة. في اللحظة الابتدائية الجسيم يوجد عند النقطة  $O$  و المحور  $Ox'$  متطابق مع المحور  $Ox$

- 1- أحسب عبارة السرعة المكتسبة ، ثم أستنتج السرعة المطلقة.  
في المرة الثانية النقطة تتحرك وفق المحور  $Ox'$  بتسارع ثابت بحيث تتواجد في اللحظة الابتدائية عند النقطة  $O$  و المحور  $Ox'$  متطابق مع المحور  $Ox$
- 2- أحسب عبارات كل من التسارع النسبي ، التسارع المكتسب ، و التسارع التكميلي (كوريو ليس) ، ثم أستنتج التسارع المطلق.
- 3- أستخرج مباشرة عبارة التسارع المطلق باستعمال مركبات شعاع الموقع في المعلم المطلق.

①

حل السلسلة رقم 2: حركة النقطة المادية

- التمرين 2:

1- حساب شعاع السرعة:

$$\vec{v} = \begin{cases} 2t+1 \\ 3 \\ 6t^2-8t \end{cases} \quad : t=2 \Rightarrow \vec{v} \begin{cases} 5 \\ 3 \\ 8 \end{cases} \Rightarrow \|\vec{v}\| = \sqrt{25+9+64} \approx 9,199$$

2- حساب شعاع التسارع:

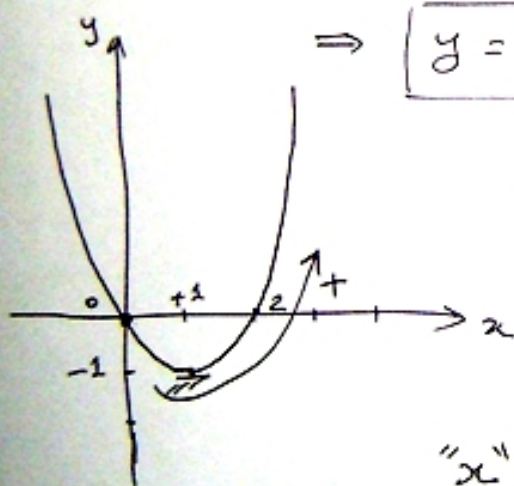
$$\vec{a} = \begin{cases} 2 \\ 0 \\ 12t-8 \end{cases} \quad : t=2 \Rightarrow \vec{a} \begin{cases} 2 \\ 0 \\ 16 \end{cases} \Rightarrow \|\vec{a}\| = \sqrt{4+256} \approx 16,125$$

$$x = 2t \Rightarrow t = \frac{x}{2}$$

$$y = 4 \cdot \left(\frac{x}{2}\right) \left(\frac{x}{2} - 1\right)$$

- التمرين 3:

1- طبيعة المسار ونعطف الزمن



$$\Rightarrow \boxed{y = x^2 - 2x}$$

هو قطع مكافئ، له محور

موازي لـ (Oy) مقعر نحو

الأعلى، يتقاطع مع (Ox) في النقطتين

$$x_1 = 0 \quad \text{و} \quad x_2 = 2$$

ذروته عند  $x = 1$  و  $y = -1$ بداية عند  $t = 0$  أي عند  $(0, 0)$ 

وكون في إيجابه تزداد الزمن "t" أي تزايد "x"

2- حساب السرعة:

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{4 + (8t-4)^2} \approx \vec{v} \begin{cases} 2 \\ 8t-4 \end{cases}$$

3- حساب التسارع:

$$\vec{a} \begin{cases} 0 \\ 8 \end{cases} \quad \text{أي أن التسارع ثابت نحو (Oy)}$$

$$\|\vec{a}_T\| = \left| \frac{d\|\vec{v}\|}{dt} \right|$$

لدينا دائماً: التسارع المعاملي:



(2)

$$\frac{d\|\vec{v}\|}{dt} = \frac{1}{2} \frac{2(8t-4) \cdot 8}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} = \frac{8(8t-4)}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} \quad \text{نجد:}$$

$$\vec{u}_T = \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} \quad \left( \vec{\delta}_T = \frac{8(8t-4)}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} \vec{u}_T \right) \quad \text{ولدينا إذاً } \vec{u}_T \text{ شعاع الوحدة المماسي}$$

$$\|\vec{\delta}_N\| = \sqrt{\|\vec{\delta}\|^2 - \|\vec{\delta}_T\|^2} \quad \text{والشمارع الناطقي:}$$

$$\|\vec{\delta}_N\| = \sqrt{(8)^2 - \left[ \frac{8(8t-4)}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} \right]^2} = \sqrt{\frac{4 \times 64}{[\sqrt{4+(8t-4)^2}]^2}}$$

$$\Rightarrow \|\vec{\delta}_N\| = \frac{16}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} \Rightarrow \vec{\delta}_N = \|\vec{\delta}_N\| \cdot \vec{u}_N$$

$\vec{u}_N$ : شعاع الوحدة الناطقي

$$\|\vec{\delta}_N\| = \frac{\|\vec{v}\|^2}{S} \quad \text{حساب نصف قطر الإفتاء: - لدينا دائماً}$$

$$S = \frac{\|\vec{v}\|^2}{\|\vec{\delta}_N\|} = \frac{[4+(8t-4)^2]}{\left[ \frac{16}{\sqrt{4+(8t-4)^2}} \right]} \quad * S: \text{نصف قطر الإفتاء:}$$

$$\Rightarrow S = \frac{1}{16} [4+(8t-4)^2]^{3/2} = \frac{1}{2} [1+4(2t-1)^2]^{3/2}$$

\* تكون  $\vec{v}$  و  $\vec{\delta}$  متعامدين أي  $\vec{v} \cdot \vec{\delta} = 0$  دائماً نحو (0y) لذلك  $\vec{v}$  سوف يكون نحو (0x) ومنه فإن  $v_y = 0$

$$\text{أي } \boxed{t_0 = \frac{1}{2} \text{ s}} \Leftrightarrow 8t-4=0$$

4: تكون  $\vec{v}$  و  $\vec{\delta}$  متوازيين أي  $\vec{v} \cdot \vec{\delta} = \|\vec{v}\| \|\vec{\delta}\|$  دائماً نحو (0y) لذلك  $\vec{v}$  سوف يكون نحو (0y) ومنه  $v_x = 0$  وهو مستحيل ( $v_x = 8$ )

(3)

- التمرين 4 :- نضع  $\theta = \omega t$  : الزاوية القطبية

$$z = \frac{V_0}{\omega} \theta, \quad y = R \sin \theta, \quad x = R \cos \theta \quad \text{ومنه} \quad t = \frac{\theta}{\omega} \quad (1)$$

$$\begin{cases} x = R \cos\left(\frac{\omega}{V_0} z\right) \\ y = R \sin\left(\frac{\omega}{V_0} z\right) \\ x^2 + y^2 = R^2 \end{cases}$$

وتكون معادلة المسار:  $\leftarrow$   
عباره عن لولب منتظم  
قاعدته دائرة مركزها "O"  
ونصف قطرها "R" وصوره  $Oz$

4

(2) حساب شعاع السرعة :-

$$\vec{v} \begin{cases} \frac{dx}{dt} = -R\omega \sin \omega t \\ \frac{dy}{dt} = R\omega \cos \omega t \\ \frac{dz}{dt} = V_0 \end{cases}$$

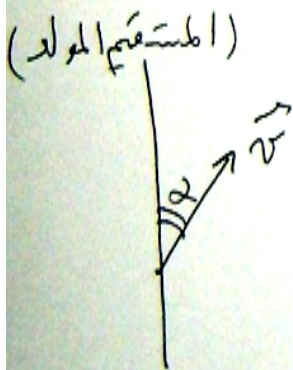
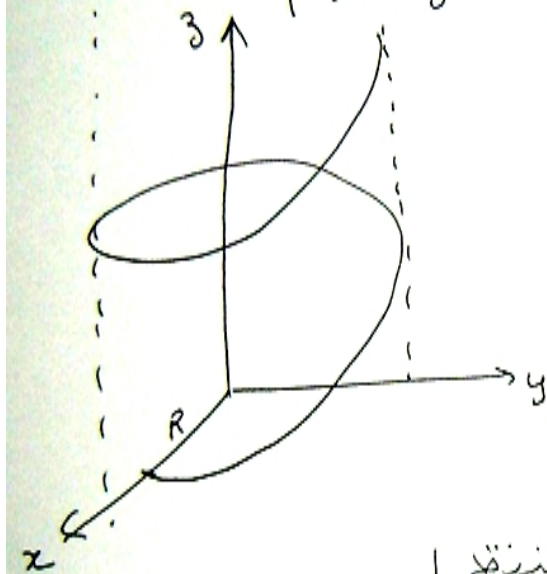
السرعة التفاضلية ثابتة (منتظم)  $\frac{dz}{dt} = V_0 = \omega t$

\* حساب التسارع :-

$$\vec{a} \begin{cases} \frac{dv_x}{dt} = -R\omega^2 \cos \omega t \\ \frac{dv_y}{dt} = -R\omega^2 \sin \omega t \\ \frac{dv_z}{dt} = \frac{dv_\theta}{dt} = 0 \end{cases}$$

(3) - يقع المسار على السطح الجانبي للأسطوانة، يكون عند النقطة M

السرعة مماسية للمسار أي للسطح الجانبي لهذه الأسطوانة، والمولدات (les génératrices) هي مستقيمات عمودية تقع في سطح الأسطوانة

تكون موازية للمحور (Oz) أي للشعاع  $\vec{R}$ 



(4) ومنه : نستعمل الجداء السلمي :  $\vec{v} \cdot \vec{e} = \|\vec{v}\| \cdot \|\vec{e}\| \cdot \cos(\vec{v}, \vec{e})$

لنجد :  $\cos(\vec{v}, \vec{e}) = \cos \alpha = \frac{v_3}{\|\vec{v}\|}$

السرعة ثابتة  
الحركة منتظمة :  $\|\vec{v}\| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2} = \sqrt{R^2 \omega^2 + v_0^2}$

$\Rightarrow \cos \alpha = \frac{v_0}{\sqrt{R^2 \omega^2 + v_0^2}}$  : زاوية ثابتة  $\alpha$

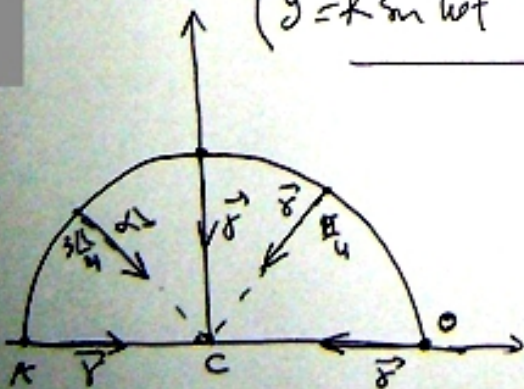
حساب المعادلة الزمنية :

$\|\vec{v}\| = \left| \frac{ds}{dt} \right| \Rightarrow ds = \|\vec{v}\| \cdot dt \Rightarrow s(t) = \int_0^t \|\vec{v}\| \cdot dt$   
 $\Rightarrow s(t) = \int_0^t \sqrt{R^2 \omega^2 + v_0^2} \cdot dt$

$s(t) = (\sqrt{R^2 \omega^2 + v_0^2}) \cdot t$

(4) :- عندما تصبح  $v_0 = 0$  لا توجد مركبة حسب (03) والحركة

تصبح دائرية منتظمة :  
 $\begin{cases} x = R \cos \omega t \\ y = R \sin \omega t \end{cases} \Rightarrow x^2 + y^2 = R^2$



- التمرين 09 :- الحركة دائرية :

\* الحركة منتظمة  $\|\vec{v}\| = ct$

وبالتالي :  $\|\vec{v}\|^2 = \frac{d^2 s}{dt^2} = ct$

$\|\vec{a}_T\| = \frac{d\|\vec{v}\|}{dt} = 0$

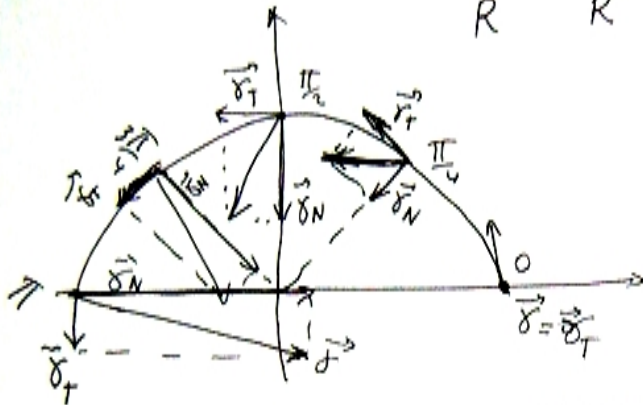
أي أن  $\|\vec{a}\| = ct$  لها نفس الطولية وموجهة نحو مركز الدائرة

5

\* الحركة متغيرة بانتظام :  $\frac{d\|\vec{v}\|}{dt} = ct$

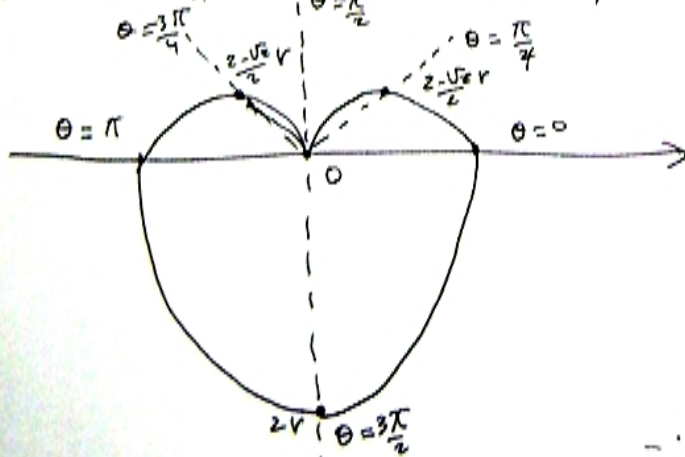
وهذا يعني أن  $\|\vec{v}\| = \|\vec{v}_0\| + \int_0^t ct dt = \|\vec{v}_0\| + \frac{c}{2}t^2$

والسارع الناتج :  $\|\vec{a}_N\| = \frac{d\|\vec{v}\|^2}{R dt} = \frac{d}{dt} \left( \|\vec{v}_0\|^2 + ct^2 \right) = \frac{2ct}{R}$



t	0	$\frac{\pi}{4\omega}$	$\frac{\pi}{2\omega}$	$\frac{3\pi}{4\omega}$	$\frac{\pi}{\omega}$	$\frac{5\pi}{2\omega}$	$\frac{2\pi}{\omega}$
θ	0	$\pi/4$	$\pi/2$	$3\pi/4$	$\pi$	$3\pi/2$	$2\pi$
ρ	r	$r\sqrt{\frac{2-\sqrt{2}}{2}}$	0	$r\sqrt{\frac{2-\sqrt{2}}{2}}$	r	2r	r

- التمرين 08 :-  
-1



2 - حساب السرعة :-

$\dot{\rho} = -r\omega \cos \omega t$ ,  $\dot{\theta} = \omega$   $\Rightarrow \vec{v} = \frac{d\vec{OH}}{dt} = \dot{\rho}\vec{u}_\rho + \rho\dot{\theta}\vec{u}_\theta = \vec{OH} = \rho \cdot \vec{u}_\rho$

$\vec{v} = (-r\omega \cos \omega t)\vec{u}_\rho + (r\omega [1 - \sin \omega t])\vec{u}_\theta$

بالتعويض نجد :  $\begin{cases} v_x = -2r\omega \cos^2 \omega t \\ v_y = r\omega \cos \omega t (1 - 2 \sin \omega t) \end{cases}$



6

- حساب التسارع :-  $\vec{\gamma} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{OH}}{dt^2}$

$$\vec{\gamma} = (\ddot{s} - s\dot{\theta}^2)\vec{u}_s + (2\dot{s}\dot{\theta} + s\ddot{\theta})\vec{u}_\theta$$

مع  $\dot{\theta} = \dot{\omega} = 0$  و  $\ddot{s} = r\omega^2 \sin \omega t$  و  $\dot{s} = r\omega \cos \omega t$

$$\vec{\gamma} = [r\omega^2 \sin \omega t - r\omega^2(1 - \sin \omega t)]\vec{u}_s + [-2r\omega^2 \cos \omega t]\vec{u}_\theta$$

$$\vec{\gamma} \begin{cases} \gamma_x = r\omega^2 (4 \sin \omega t \cos \omega t - 1) \\ \gamma_y = r\omega^2 (4 \sin^2 \omega t - 3) \end{cases}$$

3- طويلة السرعة  $\|\vec{v}\| = \sqrt{(-r\omega \cos \omega t)^2 + (r\omega[1 - \sin \omega t])^2} = r\omega \sqrt{2(1 - \sin \omega t)}$

- طويلة التسارع :-  $\|\vec{\gamma}\| = \sqrt{(2 \sin \omega t - 1)^2 + (-2 \cos \omega t)^2} \cdot r\omega^2 = r\omega^2 \sqrt{5 - 4 \sin \omega t}$

- التسارع المماسي :-  $\|\vec{\gamma}_T\| = \frac{d\|\vec{v}\|}{dt} = -\frac{r\omega^2 \cos \omega t}{\sqrt{2(1 - \sin \omega t)}}$

- التسارع الناطقي :-  $\|\vec{\gamma}_N\| = \sqrt{\|\vec{\gamma}\|^2 - \|\vec{\gamma}_T\|^2} = r\omega^2 \left[ (5 - 4 \sin \omega t) - \frac{\cos^2 \omega t}{2(1 - \sin \omega t)} \right]^{1/2}$

$$= r\omega^2 \left[ \frac{9 - 18 \sin \omega t + 9 \sin^2 \omega t}{2(1 - \sin \omega t)} \right]^{1/2} = \frac{\sqrt{9}}{2} \cdot r\omega^2 \left[ \frac{(1 - \sin \omega t)^2}{(1 - \sin \omega t)} \right]^{1/2}$$

$$\|\vec{\gamma}_N\| = \sqrt{\frac{9}{2}} r\omega^2 (1 - \sin \omega t)^{1/2}$$

$$S = \frac{\|\vec{v}\|^2}{\|\vec{\gamma}_N\|}$$

4- حساب نصف قطر الانحناء :- لدينا  $\|\vec{\gamma}_N\| = \frac{\|\vec{v}\|^2}{\rho}$

$$S = \frac{2\sqrt{2}}{3} r \cdot \sqrt{1 - \sin \omega t}$$

$$\rho = \frac{2r^2\omega^2(1 - \sin \omega t)}{\sqrt{\frac{9}{2}} r\omega^2(1 - \sin \omega t)^{1/2}}$$



7

5- حساب طول المسار:

$$dS = \|\vec{v}\| \cdot dt$$

$$\Rightarrow S = \int_{t_1}^t \|\vec{v}\| \cdot dt = \int_0^{\frac{2\pi}{\omega}} r\omega \sqrt{2(1 - \sin \omega t)} \cdot dt, \quad 1 = \sin^2 \frac{\omega t}{2} + \cos^2 \frac{\omega t}{2}$$

$$\Rightarrow S = \int_0^{\frac{2\pi}{\omega}} r\omega \sqrt{2(\sin^2 \frac{\omega t}{2} - \cos \frac{\omega t}{2})} \cdot dt = r\omega \sqrt{2} \int_0^{\frac{2\pi}{\omega}} (\sin \frac{\omega t}{2} - \cos \frac{\omega t}{2}) dt$$

$$S = r\omega \sqrt{2} \left[ \frac{2}{\omega} (-\cos \frac{\omega t}{2} - \sin \frac{\omega t}{2}) \right]_0^{\frac{2\pi}{\omega}} = 2\sqrt{2} r \cdot [(\cos \pi - \sin \pi) - (\cos 0 - \sin 0)]$$

$$S = r\omega \sqrt{2} [-1 - (-1)] = -2\sqrt{2} r\omega$$

ننزع (-) لأن  $S > 0$  دائماً والإشارة (-) جاءت من الجذر

المركبة النسبية:

$$\vec{k} = \vec{k}, \quad \vec{j} = \vec{j}, \quad \vec{i} = \vec{i}$$

1- في المعلم  $(0, 1, 3, k)$  لدينا

$$\vec{v} \begin{cases} 2t - 4 \\ -8t^3 \\ 6t \end{cases}$$

وفي المعلم  $(0, 1, 3, k)$  نجد:

2- في المعلم  $(0, 1, 3, k)$ :

$$\vec{\gamma} \begin{cases} 2 \\ -24t^2 \\ 6 \end{cases}$$

وفي المعلم  $(0, 1, 3, k)$ :

$$\vec{\gamma}' \begin{cases} 2 \\ -24t^2 \\ 6 \end{cases}$$

و  $\vec{\gamma} = \vec{\gamma}'$

$$\vec{v} = \vec{v}' - 5\vec{\gamma}$$

في الحالة العامة نكتب:  $\vec{v} = \vec{v}' + \vec{v}_e$  حيث  $\vec{v}_e$  السرعة الممكنة بالمعالية نجد أن

أي أن المعلم  $(0, 1, 3, k)$  يتحرك بسرعة  $\vec{v}_e = -5\vec{\gamma}$  بالنسبة للمعلم  $(0, 1, 3, k)$